DOI: 10.11883/bzycj-2020-0092

# 球头弹体侵彻舰船板架加强筋时的攻角 变化简化理论模型<sup>\*</sup>

姚熊亮1,王治1,叶墡君1,吴子奇2,王志凯1

(1. 哈尔滨工程大学船舶工程学院,黑龙江 哈尔滨 150001;

2. 中国兵器工业集团航空弹药研究院有限公司, 黑龙江 哈尔滨 150001)

摘要:舰船板架结构加强筋对于弹体侵彻着角与攻角变化有较大影响,而目前对此尚无理论模型。本文开展板架加强筋对弹体攻角变化的理论研究。针对刚性球头弹体侵彻舰船板架结构加强筋问题,将加强筋简化为刚塑性梁模型,建立了侵彻过程力学模型,给出了弹体剩余速度、着角和攻角变化的求解公式。公式表明弹体攻角与着角的变化与弹体初始速度、初始着角、初始攻角以及加强筋极限弯矩有关。通过编程求解理论公式,发现初始着角对于侵彻结束攻角和着角变化的影响大于初始攻角;初始着角超过某一值后,攻角改变会急剧增大,而当初始着角超过另一极限值后会发生弹体跳飞;初始速度越高,弹体侵彻结束后着角和攻角变化越小;加强筋的极限弯矩对弹体攻角改变有较大影响。

关键词: 侵彻; 板架结构; 攻角; 着角; 剩余速度中图分类号: O385国标学科代码: 13035文献标志码: A

## A simplified theoretical model for attack angle change of a hemisphericallynosed projectile while penetrating the stiffener of a ship plate frame

YAO Xiongliang<sup>1</sup>, WANG Zhi<sup>1</sup>, YE Shanjun<sup>1</sup>, WU Ziqi<sup>2</sup>, WANG Zhikai<sup>1</sup>

(1. College of Shipbuilding Engineering, Harbin Engineering University, Harbin 150001, Heilongjiang, China;
2. NORINCO Group Air Ammunition Research Institute Co. Ltd., Harbin 150001, Heilongjiang, China)

**Abstract:** At present, there is no theoretical model for the influence of stiffeners on the impact angle and attack angle of a projectile penetrating a ship plate frame. In this paper, the problem of the rigid hemispherical nosed projectile penetrating the stiffener of the ship's plate frame is studied to give theoretical solution of the change of the attack angle. The stiffener is simplified as a rigid-plastic beam, the motion of which is controlled by plasto-dynamic equations of small deformation. By solving the coupled kinetic equations of the projectile and the beam, the deflection of the beam and the motion of the plastic hinges are obtained. The fracture of the beam is assumed to occur when the maximum tensile strain of the beam reaches the fracture strain of the material. By the above methods, the mechanical model of the penetration process is established. The formulas for the residual velocity, the change of impact angle, and the change of attack angle of the projectile are given. The formulas show that the change of impact angle and attack angle is related to the initial velocity, initial impact angle, initial attack angle, and the ultimate moment of the stiffener. By programming the theoretical formula, it is found that the influence of initial impact angle on the change of impact angle and attack angle at the end of penetration is greater than that of the initial attack angle. When the initial impact angle exceeds a certain value, the change of attack angle will increase dramatically. When

\* 收稿日期: 2020-03-30; 修回日期: 2020-11-29
 基金项目: 国家自然科学基金(52001091, 51779056); 黑龙江省自然科学基金(E2017026)
 第一作者: 姚熊亮(1963-), 男, 博士, 教授, xiongliangyao@hrbeu.edu.cn
 通信作者: 王 治(1985-), 男, 博士, 讲师, wang\_z@hrbeu.edu.cn

the initial impact angle exceeds another limit value, the projectile will ricochet. A higher initial velocity corresponds to a smaller change of the impact angle and the attack angle. The ultimate moment of the stiffener has an important influence on the change of the attack angle.

Keywords: penetration; plate frame; attack angle; impact angle; residual velocity

反舰导弹是目前对于舰船打击的有力武器。半穿甲战斗部反舰导弹通过战斗部侵彻多层甲板或舱 壁,然后在舰船内部爆炸,对舰船造成结构或功能毁伤,其侵彻能力是影响战斗部性能的重要因素。舰 船结构的特点在于其由板架结构组合而成,板架结构由薄板和纵横交错的加强筋构成。目前,对弹体侵 彻薄板问题已有大量理论和实验研究,形成了较为成熟的理论体系<sup>[1-2]</sup>。然而,由于舰船板架结构的特殊 性,均质薄板侵彻力学模型不能直接应用于弹体侵彻板架结构加强筋问题。板架结构加强筋的腹板高 度甚至可达到几十厘米,加强筋对于弹体侵彻、特别是弹体攻角变化具有较大影响,而攻角过大往往是 弹体侵彻失败的重要因素。因此,对于加强筋对弹体侵彻能力影响的研究具有重要意义。

目前对于舰船板架结构侵彻问题的研究较少。在实验方面,张中国等<sup>[3]</sup>针对单层和多层带加强筋的结构靶进行了弹体侵彻实验,建立了弹体侵彻结构靶板的剩余速度公式,发现加强筋对靶板吸收能量、变形和破坏形式有很大影响。段卓平等<sup>[4-5]</sup>对单层带加强筋的结构靶进行了正侵彻和斜侵彻实验, 在弹丸侵彻均质靶板理论基础上,给出了弹丸对加筋结构靶侵彻的终点弹道理论计算模型。姚熊亮等<sup>[6]</sup> 报道了实尺度舰船多层板架结构侵彻实验,并提出了板架结构剩余速度一种改进的理论公式,并与实验 结果进行了验证。

对于板架结构侵彻的力学模型方面, 宋卫东等<sup>[7]</sup>将半穿甲战斗部侵彻加筋靶板的过程分为冲塞过 程和花瓣型扩孔过程 2 个主要阶段, 在此基础上提出了侵彻力学模型。宋卫东等<sup>[7-8]</sup> 采用动量守恒定理 研究了截卵型刚性弹体对加筋靶板的侵彻贯穿问题, 提出了力学模型并预测了剩余速度。展婷变等<sup>[9]</sup> 采 用动量守恒定理, 分析了截卵型弹体正侵彻加强筋结构靶的过程, 得出了弹体剩余速度与位移、侵彻位 置等物理量的关系。巨圆圆等<sup>[10]</sup>利用能量守恒原理给出了尖卵形弹丸侵彻十字形加筋靶板的花瓣型破 坏模式下剩余速度计算公式。徐双喜等<sup>[11]</sup>针对截锥形弹正侵彻加筋靶板问题, 计及了面板花瓣形破坏、 腹板塑性变形、翼板翻转变形等能量, 根据能量守恒原理推导了弹体的剩余速度和弹道极限速度。

然而,目前板架结构侵彻理论模型主要针对剩余速度,且多以均质薄板侵彻模型通过等效处理而建 立,无法预报弹体攻角变化。考虑到加强筋对弹体攻角影响较大,本文中将加强筋简化为刚塑性梁模 型,建立弹体运动与梁运动耦合控制方程,进而给出弹体攻角变化理论求解公式。

### 1 理论模型

定义战斗部着角β为弹体质心运动方向与目标板架结构法线的夹角, 攻角φ为弹体轴线与质心运动方向的夹角, 如图1所示。

弹体质心初速度为 v<sub>0</sub>, 侵彻后的质心剩余速度为 v<sub>r</sub>, 战斗部侵彻过程中时间为 t。

本文主要研究对象为超音速反舰导弹侵彻 舰船板架结构的相关问题,具体来讲,反舰导弹 弹体质量大(与子弹和破片相比),速度为高速侵彻 (*Ma*≈2),板架结构为舰船板架(薄板加筋结构)。 针对此问题作出如下假设:

(1)弹体的弹着点为加强筋中点,以便考察 加强筋对弹体姿态角的改变作用。

(2)弹头形状为半球形,弹体为刚体。

(3)由于加强筋处以加筋为主要承力结构, 忽略平板的作用,将加强筋视为刚塑性梁模型。



图 1 着角与攻角示意图



(3)

(4)加强筋与弹道面垂直,即运动为二维的。

(5)加强筋实际边界条件介于固支与简支之间,加强筋长度较长,弹体侵彻时间短,侵彻过程 中弯曲应力波未传至边界,加强筋可视为无限长 梁,而塑性铰在侵彻过程中沿着梁移动。

(6)加强筋发生拉伸破坏,这种假设对于尖 头弹或球头弹造成的花瓣破坏是合理的,对于平 头弹造成的剪切破坏是不适用的。

通过以上假设将弹体侵彻加筋板问题转化 为弹体侵彻刚塑性梁问题,简化后的模型如图 2 所示。由于对称性,弹体在*x-y*平面作二维平面 运动。其中水平方向*x*为弹体速度方向,靶面法 线与水平方向夹角为初始着角β<sub>0</sub>。弹体的质心为 *C*,其头部距质心的距离为*L*<sub>c</sub>。为了建立理论模 型方便,定义弹体转角α为弹体轴线与水平方向 的夹角。弹体接触靶板之前,其速度方向就是水 平方向,因此初始转角α<sub>0</sub>等于弹体初始攻角φ<sub>0</sub>。

### 1.1 弹体运动方程

在侵彻过程中,由于加强筋的位移相比靶 面尺寸是微小的,因此假设侵彻过程中靶面角度 不变,而弹头受力 $F_N$ 沿靶面法线方向。加强筋 受力大小为 $F_N$ ,方向与弹体受力反向。定义靶 面法线方向为q方向,如图 2 所示,加强筋中点 沿q方向位移为w。加强筋运动局部坐标系如



### 图 2 弹体侵彻板架结构示意图与简化模型





图 3 加强筋运动速度场

Fig. 3 Velocity field of the stiffener

图 3 所示。在弹体作用下,加强筋塑性铰不断向边界移动,塑性铰坐标为ξ。假设加强筋速度场为线性 分布,如图 3 所示,沿全梁分布的速度场可表达为:

$$\dot{\psi} = \dot{w}(1 - z/\xi) \qquad 0 \leqslant z \leqslant \xi \tag{1}$$

$$\dot{b} = 0 \qquad z \ge \xi \tag{2}$$

式中: ψ表示全梁各点的挠度, ψ则表示全梁各点的速度。

首先建立弹体运动方程。转动力矩与弹体转角关系为:

$$J_{\rm c}\ddot{\alpha} = F_{\rm N}L_{\rm c}\sin\left(\beta_0 + \alpha\right)$$

式中:J。为弹体转动惯量。实际问题中,转角 a 随时间而改变,即:

 $\alpha(t) = \alpha_0 + \Delta \alpha(t) \tag{4}$ 

式中: $\Delta \alpha(t)$ 为转角随时间变化量。由于侵彻时间 较短, $\Delta \alpha(t)$ 相比于 $\beta_0 + \alpha_0$ 很小,因此式(4)简化为:

$$J_{\rm c}\ddot{\alpha} = F_{\rm N}L_{\rm c}\sin(\beta_0 + \alpha_0) \tag{5}$$

弹体质心 C 垂直于靶面位移为 W<sub>o</sub>, 平行于 靶面位移为 U<sub>o</sub>, 如图 4 所示。弹体沿 q 方向运动 方程为:

$$m_0 \ddot{W}_{\rm c} = -F_{\rm N} \tag{6}$$

式中: m<sub>0</sub>为弹体质量。



图 4 弹体质心位移 Fig. 4 Displacement of the mass center of the projectile

### 1.2 加强筋运动方程与塑性铰移动

由刚体运动可知,弹体质心位移 W。与梁中点挠度 w 的关系为:

$$W_{\rm c} - L_{\rm c} \Delta \alpha = w \tag{7}$$

由式(6)和(7)可得:

$$F_{\rm N} + m_0 \ddot{w} + m_0 L_{\rm c} \ddot{\alpha} = 0 \tag{8}$$

进一步将式(8)代入式(3),可得:

$$F_{\rm N} = -\overline{m}\ddot{w} \tag{9}$$

式中: 丽为等效质量。丽的表的式为:

$$\overline{m} = \frac{m_0}{1 + \frac{m_0 L_c^2 \sin(\beta_0 + \alpha_0)}{I}}$$
(10)

假设侵彻过程中,弹体在平行于靶板方向不受力,因此平行于靶板的速度分量U。保持不变:

$$\dot{U}_{\rm c} = v_0 \sin\beta_0 \tag{11}$$

由梁的受力平衡方程可得:

$$F_{\rm N} = 2 \int_0^{\xi} m \ddot{\psi} dz \tag{12}$$

式中:m为梁的单位长度质量。代入式(9)可得:

$$\overline{m}\ddot{w} + 2\int_0^\xi m\ddot{\psi}dz = 0 \tag{13}$$

在塑性铰处,仅有梁的极限弯矩 Mo作用,而没有剪力,因此由弯矩平衡方程可得:

$$2M_0 - \int_0^{\varepsilon} m\ddot{\psi}z dz = 0 \tag{14}$$

对式(13)~(14)进行求解,可得梁挠度公式。文献[12]中对求解过程有详细论述,本文不做赘述, 仅引用其结论。梁变形区域挠度公式为:

$$\psi = \frac{\overline{m}^2 \dot{w}_0^2}{24mM_0} \left[ \frac{1+\eta}{(1+\zeta)^2} - \frac{1+2\eta}{1+\eta} + \frac{2\eta}{1+\zeta} + 2\ln\left(\frac{1+\zeta}{1+\eta}\right) \right]$$
(15)

式中:  $\zeta = \frac{m\xi}{\overline{m}}, \eta = \frac{mz}{\overline{m}}$ 。  $\dot{w}_0$ 为梁中点初始速度,等于弹体质心初始速度沿 q 方向分量 $\dot{W}_{c0}$ ,即:

$$\dot{w}_0 = \dot{W}_{c0} = v_0 \cos\beta_0 \tag{16}$$

对于图 3 所示梁的运动,梁的塑性应变可表示为:

$$\varepsilon = \frac{\sqrt{\xi^2 + w^2} - \xi}{\xi} \tag{17}$$

随着中点位移增大,塑性应变增加,直到塑性应变达到断裂应变 ε<sub>m</sub>,梁破坏,侵彻过程结束。利用式(17) 可得梁破坏的条件为:

$$\frac{w}{\xi} = \sqrt{\left(1 + \varepsilon_{\rm m}\right)^2 - 1} \tag{18}$$

利用式(15)、(18),可得到梁破坏时的塑性铰坐标 *ξ* 满足的方程:

$$\frac{\overline{m}^2 \dot{w}_0^2}{24mM_0} \left[ \frac{1}{(1+\zeta_m)^2 \xi_m} - \frac{1}{\xi_m} + \frac{2}{\xi_m} \ln(1+\zeta_m) \right] = \sqrt{(1+\varepsilon_m)^2 - 1}$$
(19)

式中:  $\zeta_{\rm m} = \frac{m\xi_{\rm m}}{\overline{m}}$ 。求解方程(19),可得梁破坏瞬间塑性铰位置 $\xi_{\rm m}$ 。

### 1.3 侵彻结束后弹体剩余速度与姿态角求解

w与 $\xi$ 之间存在关系式:

$$\dot{w} = \frac{\dot{w}_0}{1 + \frac{m\xi}{\bar{m}}} \tag{20}$$

利用式(20),在得到 $\xi_m$ 后,即可求出梁破坏时的中点速度 $\dot{w}_m$ 。

由文献 [12], 侵彻过程中时间与塑性铰位置关系为:

$$t = \frac{m\dot{w}\xi^2}{12M_0} \tag{21}$$

利用式(21)即可得到梁发生破坏的时间 t<sub>m</sub>。由于梁发生破坏之后,其对于弹体作用力会明显降低,因此本文认为梁出现破坏的时间 t<sub>m</sub>即为侵彻受力结束时间。在 t<sub>m</sub>时刻之后,弹体作自由运动。

下面求解 t<sub>m</sub>时刻前的弹体运动。利用式(5)和(9),得到弹体转角 α 的方程为:

$$J_c\ddot{\alpha} = -\bar{m}\ddot{w}L_c\sin(\alpha_0 + \beta_0) \tag{22}$$

对式(22)进行积分,并利用梁中点挠度和弹体转角初始条件:

$$w(0) = 0, \ \dot{w}(0) = v_0 \cos\beta_0 \tag{23}$$

$$\alpha(0) = \alpha_0, \ \dot{\alpha}(0) = 0 \tag{24}$$

可得弹体转角的解为:

$$\alpha(t) = -Aw + Atv_0 \cos\beta_0 + \alpha_0 \tag{25}$$

式中:

$$A = \frac{\bar{m}L_{\rm c}\sin\left(\alpha_0 + \beta_0\right)}{J_{\rm c}} \tag{26}$$

侵彻结束时弹体转角α<sub>m</sub>为:

$$\alpha_{\rm m} = -Aw_{\rm m} + At_{\rm m}v_0\cos\beta_0 + \alpha_0 \tag{27}$$

式中:wm 为梁破坏时中点位移。

可见,弹体攻角和着角的变化与弹体初始速度、初始着角、初始攻角以及加筋板结构形式相关。 如图 4 所示,弹体初始质心为 C 点,侵彻结束后质心为 C'点,弹体质心在 q-z 坐标系下的位移为:

$$W_{\rm cm} = w_{\rm m} + L_{\rm c} \Delta \alpha_{\rm m} \tag{28}$$

$$U_{\rm cm} = t_{\rm m} v_0 \sin\beta_0 \tag{29}$$

式中: W<sub>em</sub> 和 U<sub>em</sub> 分别为弹体质心沿 q 和 z 方向位移, Δα<sub>m</sub>为侵彻结束时转角改变量。 弹体的剩余速度为:

$$v_{\rm r} = \sqrt{\dot{W}_{\rm cm}^2 + (v_0 \sin\beta_0)^2}$$
(30)

式中: Wcm为侵彻结束时弹体质心沿 q方向速度。

弹体质心 C 水平与垂直方向位移分别为:

$$U_{\rm cx} = U_{\rm cm} \sin\beta_0 + W_{\rm cm} \cos\beta_0 \tag{31}$$

$$U_{\rm cy} = U_{\rm cm} \cos\beta_0 - U_{\rm cm} \sin\beta_0 \tag{32}$$

式中, Uex和Uev分别为弹体质心水平和垂直方向位移。

下面求解弹体着角改变量。图 5 为侵彻结束后弹体质心速度,其垂直靶面速度为 $\dot{W}_{cm}$ ,平行靶面速度为 $\dot{U}_{c}$ 不变,侵彻结束后,合速度方向会产生 $\Delta\beta_{m}$ 的改变, $\Delta\beta_{m}$ 即弹体着角改变量,其计算公式为:

$$\Delta\beta_{\rm m} = \frac{\pi}{2} - \beta_0 - \arctan\frac{\dot{W}_{\rm cm}}{v_0 \sin\beta_0} \tag{33}$$





W<sub>cm</sub>可由式(28)计算,写为:

$$\dot{W}_{\rm cm} = \dot{w}_{\rm m} + L_{\rm c} \dot{\alpha}_{\rm m} = (1 - L_{\rm c} A) \dot{w}_{\rm m} + A L_{\rm c} \dot{w}_0$$
 (34)

*à*<sub>m</sub>为侵彻结束时弹体角加速度,可由式(25)

 进行求导得到:

$$\dot{\alpha}_{\rm m} = A \left( \dot{w}_0 - \dot{w}_{\rm m} \right) \tag{35}$$

攻角改变量为:

$$\Delta \varphi = \Delta \alpha_{\rm m} - \Delta \beta_{\rm m} \tag{36}$$

此时求解出的  $\Delta \beta_{m}$  和  $\Delta \phi$  为侵彻结束时的着 角与攻角改变量。

弹体出靶到飞行至下一层甲板过程中,其运

动为自由刚体运动。由于弹体不再受力,因此着角不变,飞行至下一甲板时,着角为:

$$\beta_1 = \beta_0 + \Delta \beta_m \tag{37}$$

而弹体在飞行过程中,会以*à*m的角速度旋转,因此抵达下一层靶板时,攻角为:

$$\varphi_1 = \alpha_0 + \Delta \alpha_m - \Delta \beta_m + \frac{H}{\dot{W}_{\rm cm}} \dot{\alpha}_m \tag{38}$$

式中: H 为甲板间距。

根据以上公式,可以求解弹体侵彻板架结构攻角和着角的变化量。

### 2 理论公式的数值验证

本节通过数值方法,对弹体侵彻舰船加筋板结构转角变化理论公式进行数值验证。

### 2.1 典型计算模型的选取

以某 7000 吨级目标舰船的船舯区域第 1 层甲板作为板架结构数值模型, 板架结构尺寸为 20 m× 15 m, 板架结构材料为 921A 钢, 材料模型采用 Cowper-Symonds 模型, 材料参数见表 1, 板架结构具体结构参数如表 2 所示。弹体质量为 300 kg, 长度为 1 200 mm, 头部到弹体质心的距离为 600 mm, 转动惯量为 34.77 kg·m<sup>2</sup>, 弹体材料为 30CrMnSiNi2A, 材料参数见表 1。根据以上参数在 ANSYS 有限元建模软件中对弹体和靶板进行建模并网格划分, 为了提高计算效率, 对于甲板板架模型的网格局部进行网格细化, 弹着点附近网格大小取为 0.02 m, 网格沿着弹着点向周边扩散, 在边界处网格大小为 0.1 m。通过 Hypermesh 网格处理软件调整弹体着角和攻角的大小以及调整弹体和靶板的位置, 使弹着点位置为板架结构横梁处。采用 LS-DYNA 有限元软件的 Lagrange 算法进行数值计算, 拉格朗日坐标下使用的网格离散算法, 能够直观地提高物体变形的折弯模式, 适用于大变形和大转动的情况。

Table 1         Material parameters of the plate frame and the projectile								
材料型号	密度/(kg·m <sup>-3</sup> )	弹性模量/GPa	泊松比	屈服应力/MPa	硬化模量/GPa	D	р	
921A	7 850	202	0.30	685	1.060	8 000	0.8	
30CrMnSiNi2A	7 850	517	0.28	1 600	0.594	4 322	0.2	

表 1 板架结构与弹体材料参数 ble 1 Material parameters of the plate frame and the projectil

表1的参数中,硬化模量和应变率强化系数D、p为后文数值计算中所需要的参数。后文计算中,靶板 材料采用应变率相关的双线性弹塑性模型(plastic-kinematic),应变率效应用 Cowper-Symonds 模型来考虑:

$$\sigma_0' = \sigma_0 \left[ 1 + \left(\frac{\dot{\varepsilon}}{D}\right)^{1/p} \right] \tag{39}$$

式中: $\sigma_0$ 和 $\sigma'_0$ 分别为材料的屈服应力和动态屈服应力, $\dot{\epsilon}$ 为应变率,D和p为模型参数。

### 2.2 弹体剩余速度理论与数值结果的比对

基于上节推导的理论公式,通过 Matlab 编 写程序代入板架结构和弹体参数计算。求解出 不同输入条件下弹体侵彻结束后的剩余速度,并 与 LS-DYNA 有限元软件数值求解的结果进行 比对,计算结果如表 3 所示。

通过比较分析,对于弹体在高速侵彻板架 的过程中,本文推导得出的弹体剩余速度预测公 式与数值计算结果较为接近,两者速度降误差 在 20% 以内。

### 2.3 弹体转角变化理论与数值结果的比对

本节针对弹体侵彻过程中的转角计算公式 的可行性进行数值验证。本文中选取弹体的着 角为 10°~50°,选取弹体的攻角为 5°~10°,弹体 初始速度为 450 ~750 m/s。在 LS-DYNA 进行侵彻计算时,对于着角的计算,本文中通过 提取质心在 x、y、z 这 3 个方向上的速度,通过反

表 2 板架结构参数表

 Table 2
 Structural parameters of the plate frame

板厚/mm	纵骨	<b>}</b>	横梁		
(双)子/11111	尺寸/mm	间距/m	尺寸/mm	间距/m	
8	$\perp \frac{115 \times 15}{100 \times 15}$	0.6	$\perp \frac{200 \times 6}{80 \times 8}$	1.2	

#### 表 3 数值与理论剩余速度结果比对

 
 Table 3 Comparison of the numerical and theoretical results of the residual velocity

$w/(m_{c}c^{-1})$	B /(°)	a /(°)		$\Delta v/(\mathbf{m} \cdot \mathbf{s}^{-1})$	)
$V_0/(111^{\circ}S^{\circ})$	$p_0/()$	$\psi_{0'}(\cdot)$	理论	数值	误差/%
750	10	5	14.64	16.59	11.8
750	20	5	14.78	16.88	12.4
750	30	5	14.98	17.52	14.5
750	40	5	15.34	18.83	18.5
750	50	5	16.11	19.13	15.8
750	40	10	15.42	17.99	14.3
650	40	10	18.35	20.79	11.7
550	40	10	23.04	25.59	10.0

三角函数变换进行求解;对于攻角的计算,在本文中通过在软件中提取弹体轴线首尾两端端点坐标,通 过反三角函数变化可解出弹体在侵彻过程中转角的大小,通过转角减去弹体的着角则可得到当前时间 弹体的攻角大小。具体理论公式求解结果与数值计算结果如表4~5所示。

表 4 数值与埋论看用结果比对					表 5 数值与理论以用结果比对						
Table 4         Comparison of the numerical and theoretical results of the impact angle						Table 5         Comparison of the numerical and theoretical results of the attack angle					heoretical
$v_0/({\rm m}\cdot{\rm s}^{-1})$	$\beta_0/(\circ)$		$\Delta \beta_{\rm m}/(\circ)$		$w/(m.s^{-1})$	B/(°)	(°)	$\Delta \varphi / (\circ)$			
		$\varphi_0/(\cdot)$	理论	数值	误差/%	<i>v</i> <sub>0</sub> /(m·s )	$p_0$	$\varphi_0(\zeta)$	理论	数值	误差/%
750	10	5	0.23	0.20	15.0	750	10	5	0.08	0.07	14.3
750	20	5	0.44	0.39	12.8	750	20	5	0.17	0.16	6.3
750	30	5	0.75	0.70	7.2	750	30	5	0.19	0.18	5.6
750	40	5	1.07	0.98	9.2	750	40	5	0.23	0.20	15.0
750	50	5	1.51	1.31	15.3	750	50	5	2.01	1.92	4.7
750	40	10	1.02	0.97	5.2	750	40	10	0.43	0.4	7.5
650	40	10	1.43	1.32	8.3	650	40	10	1.21	1.15	5.2
550	40	10	2.14	2.01	6.5	550	40	10	4.98	4.56	9.2
450	40	10	2.51	2.39	5.0	450	40	10	5.35	5.21	2.7

可以看出,在弹体高速侵彻下,着角与攻角预测公式理论结果与数值结果的误差较小,弹体出靶时 刻的着角和攻角误差均在15%以内。

### 3 实 验

本文中理论模型是针对反舰导弹侵彻舰船板架结构提出的,假设弹体质量大、速度高,且板架结构

为舰船板架。对于此类实验报道较少,而有关弹体转角变化的文献则更为稀少。文献 [13] 报道了类似 实验,且测量了弹体转角变化,因此,针对文献 [13] 中的实验工况对理论和实验结果加以对比。

该实验中弹体长度为1200 mm, 直径为250 mm, 弹体设计着靶速度为750 m/s, 初始着角为40°, 初 始攻角为2.8°。靶标为4层, 如图6所示, 其中第1、3、4层为船用907A钢, 第2层为船用921A钢。各 层靶板参数如表6所示。文献[13]对目标舰船靶标火箭橇实验进行了分析, 给出了弹体剩余速度、姿态 角等测量值。该实验通过高速摄像系统对弹体和靶标系统进行动态捕捉, 将捕捉的图像结果进行数据 测量得到弹体与靶标系统的相关实验数据。



图 6 实验靶标示意图<sup>[13]</sup> Fig. 6 Schematic diagram of the experimental target<sup>[13]</sup>

实验中每层靶板出靶剩余速度和弹体着靶 姿态角结果如表 7 所示,本文中理论计算的相应 数据也见表 7。此处姿态角为攻角与着角之和, 因为实验通过高速摄像分析弹体姿态,无法区分 攻角和着角分别为多少度,因此只给出了姿态角 数值。由于实验过程中产生大量的火光,导致弹 体穿透第1层靶板至第2层靶板间无法清晰观 测,因此表 7 中第1层出靶剩余速度和第1层着 靶姿态角数据缺失。

从表 7 中可以看出,随着侵彻层数的增加, 姿态角理论预测结果与实验结果的误差越来越 大,这是由于每层预报误差累积的结果。对于实 验 4 层靶标,姿态角预报最大误差在 15% 以 内。剩余速度理论预测结果与实验结果差别较 小,误差在 3% 以内。虽然实验弹头形状不是球 头弹,而是卵型弹,但姿态角最大误差在 15% 以 内,由此可见本文中的理论方法具有一定工程预 测价值。

表 6 靶标板架结构参数<sup>[13]</sup>

Table 6 Stru	ctural paramete	rs of the tar	get frame <sup>[13]</sup>
--------------	-----------------	---------------	---------------------------

靶板	材料	板厚	纵骨截面积	横梁截面积	纵骨间距	横梁间距
第1层	907A	t	34.4 <i>t</i> <sup>2</sup>	91.9 <i>t</i> <sup>2</sup>	$\delta_1$	$3.65\delta_1$
第2层	921A	2t	34.4 <i>t</i> <sup>2</sup>	91.9 <i>t</i> <sup>2</sup>	$\delta_1$	$3.65\delta_1$
第3层	907A	t	$34.4t^2$	91.9 <i>t</i> <sup>2</sup>	$\delta_1$	$3.65\delta_1$
第4层	907A	t	$34.4t^2$	91.9 <i>t</i> <sup>2</sup>	$\delta_1$	$3.65\delta_1$

#### 表 7 试验与理论结果比对

 Table 7
 Comparison of experimental and theoretical results

靶板 -	侵彻后无	是纲剩余道	速度v <sub>r</sub> /v <sub>0</sub>	弾体着靶姿态角(φ+β)/(°)			
	实验 <sup>[13]</sup>	理论	误差	实验[13]	理论	误差	
第1层	_	0.969	_	42.8	42.8	0%	
第2层	0.938	0.959	2.2%	_	48.3	-	
第3层	0.892	0.910	2.0%	50.8	55.2	8.7%	
第4层	0.868	0.871	0.3%	59.6	66.3	11.2%	

### 4 弹体姿态角变化影响参数分析

本节基于前文推导的弹体侵彻姿态角理论计算方法,分析不同参数对姿态角变化的影响。

### 4.1 侵彻过程中转角变化规律

首先分析侵彻过程中转角变化  $\Delta \alpha$ 。对于  $\beta_0=40^\circ$ ,  $v_0=750$  m/s,  $\alpha_0$  分别为 $-10^\circ$ 、 $0^\circ$ 、 $10^\circ$ 和 20°的情况, 图 7 是计算得到的侵彻过程中  $\Delta \alpha$  曲线。弹体姿态角增加量  $\Delta \alpha$  随时间的增加不是线性的, 而是随着时 间的推移,增加速率会变大。这通过式(25) 可以看出, $\Delta \alpha$ 随时间的变化由斜率为 $Av_0 \cos \beta_0$ 的线性项和 $-A\Delta w$ 组成,侵彻开始时,梁中点挠 度 w 变化速率较快,随着时间的推移,w 变化速 率下降,因此  $\Delta \alpha$  变化速率增加,且  $\Delta \alpha$  曲线斜率 趋向于  $Av_0 \cos \beta_0$ 。初始攻角  $\alpha_0$  越大,则  $\Delta \alpha$  增加 越快。图中曲线在约 0.24 ms 时截断,这时梁已 经破坏,按本文假设,侵彻结束。

### 4.2 初始攻角对转角变化的影响

下面分析侵彻结束后转角改变量  $\Delta \alpha_{\rm m}$  与初 始攻角的关系,针对着角分别为 10°、20°、30°和 40°情况,计算值见图 8。 $\Delta \alpha_{\rm m}$ 随着初始攻角和着



图 7 侵彻过程中 Δα 随时间变化曲线

Fig. 7 Time varying curves of  $\Delta \alpha$  in the penetration process

角的增加而增加,而着角对于  $\Delta \alpha_{\rm m}$  的影响大于初始攻角。以 40°着角侵彻为例,初始攻角每增大 1°,  $\Delta \alpha_{\rm m}$  增大约 0.01°,而着角增大 1°, $\Delta \alpha_{\rm m}$  增大约 0.04°。对于图 9 中的着角变化,则着角改变  $\Delta \beta_{\rm m}$  随初始攻 角变化十分不明显,只与初始着角相关较大。





飞行至下一层甲板时的攻角变化 Δφ 见图 10, 可见, 攻角和着角对于 Δφ 影响都较大, 而着角 的影响大于初始攻角。在小着角、小攻角入射 情况下, Δφ 值可能较小, 即飞行至下层甲板时攻 角变化小。但在大攻角、大着角情况下, Δφ 值可 能很大。以 40°着角为例, 即使 0°攻角入射, 飞 行至下层甲板时攻角改变也达到约 10°。这说明 加强筋对于弹体攻角会有较大改变作用。

剩余速度随攻角变化见图 11。由图 11 可 见,初始攻角和着角对于剩余速度的影响极小, 图中变化不足 1 m/s。

4.3 初始着角对转角变化的影响

进一步分析初始着角的影响。由图 12、13



图 9 侵彻结束时着角改变 Δβ 与初始攻角的关系

Fig. 9 Relationship between the change of impact angle and the initial attack angle



图 10 飞行至下层甲板时攻角变化 Δφ 与初始攻角的关系

Fig. 10 Relationship between the change of attack angle  $\Delta \varphi$  at the next deck and the initial attack angle



图 11 剩余速度随初始攻角变化图





Fig. 12 Relationship between the change of rotation angle and the initial impact angle

可见, 攻角随着初始着角的增加而增加。由各个 初始攻角的曲线十分接近, 进一步看出, 对于攻 角变化而言, 初始攻角的影响小于初始着角的影 响。初始着角在 40°之前, 其对攻角变化影响较 小, 而在 40°之后, 攻角改变迅速增加, 并在某个 着角处曲线截断。曲线截断的原因是弹体不能 穿透梁, 即产生跳飞, 而图中曲线截断的着角即 本文中理论模型预测的跳飞着角, 在约 65°。在 大于 40°的着角情况下, 弹体侵彻后偏转都会达 到 5°~25°, 飞行至下层甲板时攻角达到 30°以 上, 这对于弹体侵彻是十分不利的。因此, 实战 中要避免着角过大。



图 13 飞行至下层甲板时攻角变化  $\Delta \varphi$  与初始着角的关系 Fig. 13 Relationship between the change of attack angle  $\Delta \varphi$ at the next deck and the initial impact angle

### 4.4 初始速度对转角变化的影响

下面考察初始速度的影响,假设初始攻角为2°,初始着角分别为10°、20°、30°和40°。结果如图14~15 所示,可以看出初始速度低于某一值时,曲线截断,这个值是本文理论模型预测的极限速度。在超过极限 速度情况下,速度越低,则弹体偏转约严重,着角改变也越大,因此高速侵彻可以降低着角和攻角的改变。







图 15 初始速度对飞行至下层甲板时攻角变化 Δφ 的影响

Fig. 15 The influence of initial velocity on the change of attack angle  $\Delta \varphi$  at the next deck

### 4.5 板架结构形式对转角变化的影响

下面对结构进行考察, 假设初始攻角为 2°, 初始着角分别为 10°、20°、30°和 40°。结果如图 16 所示, 可以看出随着极限弯矩 *M*<sub>0</sub> 的增大, 弹体偏转越发严重, 这是直观的现象。且攻角改变量 Δφ 随着 *M*<sub>0</sub> 的 增大近似线性增大, 由图中数值可知, *M*<sub>0</sub> 增大一倍, Δφ 增大也近一倍。



图 16 梁的极限弯矩 M。对着角和攻角改变的影响



### 5 结 论

针对刚性球头弹体侵彻舰船板架结构加强筋问题开展理论研究,主要结论如下:

(1)将加强筋简化为刚塑性梁模型,建立了侵彻过程力学模型,给出了弹体剩余速度、着角和攻角变化的求解公式,发现弹体攻角和着角的变化与弹体初始速度、初始着角、初始攻角以及加强筋极限弯矩 有关。通过实船板架结构侵彻数值计算佐证了理论模型的有效性。

(2)通过理论公式计算并分析了各种侵彻参数对于侵彻剩余速度、着角和攻角变化的影响,发现理 论公式可以给出极限速度、跳弹参数的预报。

(3)弹体侵彻结束后攻角的变化量与初始攻角和着角有关,其中初始着角影响较大;着角的变化量 受初始攻角影响极小。侵彻初始速度越高,则弹体侵彻结束着角和攻角变化越小。弹体侵彻剩余速度 受初始攻角和着角的影响很小。

(4)初始着角对于侵彻攻角变化的影响存在两个典型拐点,着角超过第1个着角拐点(本文算例对 应的着角为40°),则攻角改变会急剧增大;着角超过第2个拐点(本文算例约65°),弹体发生跳飞。

(5)加强筋的极限弯矩对弹体攻角改变有较大影响,极限弯矩增大一倍,攻角变化量也增大近一倍。

### 参考文献:

- [1] 钱伟长. 穿甲力学 [M]. 北京: 国防工业出版社, 1984.
- [2] ANDERSON C E. Analytical models for penetration mechanics: a review [J]. International Journal of Impact Engineering, 2017, 108(10): 3–26. DOI: 10.1016/j.ijimpeng.2017.03.018.
- [3] 张中国, 黄风雷, 段卓平, 等. 弹体侵彻带加强筋结构靶的实验研究 [J]. 爆炸与冲击, 2004, 24(5): 431–436.
   ZHANG Z G, HUANG F L, DUAN Z P, et al. The experimental research for projectile penetrating the structural target with rebar [J]. Explosion and Shock Waves, 2004, 24(5): 431–436.
- [4] 段卓平.半穿甲弹丸对加筋靶板侵彻的终点弹道的实验和理论研究 [J]. 爆炸与冲击, 2005, 25(6): 547-552. DOI: 10.11883/1001-1455(2005)06-0547-06.

DUAN Z P. The experimental and theoretical research for end-point trajectory of warhead penetrating ribbings structural target [J]. Explosion and Shock Waves, 2005, 25(6): 547–552. DOI: 10.11883/1001-1455(2005)06-0547-06.

- [5] 段卓平,张中国,李金柱,等. 半穿甲战斗部对加筋靶板和均质靶板垂直侵彻的实验研究 [J]. 弹箭与制导学报, 2005, 25(2): 148–150,157. DOI: 10.3969/j.issn.1673-9728.2005.02.051.
   DUAN Z P, ZHANG Z G, LI J Z, et al. The experimental research for warhead vertically penetrating homogeneous and ribbings structural target [J]. Journal of Projectiles, Rockets, Missiles and Guidance, 2005, 25(2): 148–150,157. DOI: 10.3969/j.issn.1673-9728.2005.02.051.
- [6] 姚熊亮, 吴子奇, 王治, 等. 战斗部对舰船靶标侵彻毁伤效能研究 [J]. 哈尔滨工程大学学报, 2019, 40(1): 141–145. DOI: 10.11990/jheu.201808002.

YAO X L, WU Z Q, WANG Z, et al. Study on damage effectiveness of warhead on ship target [J]. Journal of Harbin Engineering University, 2019, 40(1): 141–145. DOI: 10.11990/jheu.201808002.

- [7] 宋卫东, 宁建国, 张中国, 等. 多层加筋靶板的侵彻模型与等效方法 [J]. 弹道学报, 2004(3): 54–59. DOI: 10.3969/j.issn. 1004-499X.2004.03.010.
   SONG W D, NING J G, ZHANG Z G, et al. Penetration model and equivalence method of multi-layered stiffened plates [J]. Journal of Ballistics, 2004(3): 54–59. DOI: 10.3969/j.issn.1004-499X.2004.03.010.
- [8] 宋卫东, 宁建国. 刚性弹体侵彻加筋靶板的力学模型 [J]. 弹道学报, 2007(4): 47-50. DOI: 10.3969/j.issn.1004-499X. 2007.04.012.
   SONG W D, NING J G. Mechanical model of rigid projectile penetrating stiffened plates [J]. Journal of Ballistics, 2007(4): 47-50. DOI: 10.3969/j.issn.1004-499X.2007.04.012.
- [9] 展婷变, 吕淑芳, 黄德雨. 截卵形弹体正侵彻加强筋结构靶的理论分析 [J]. 弹道学报, 2012(1): 52-57. DOI: 10.3969/ j.issn.1004-499X.2012.01.011.
   ZHAN T B, LV S F, HUANG D Y. Theoretical analysis on normal penetration of truncated oval-nosed projectile into stiffened plate [J]. Journal of Ballistics, 2012(1): 52-57. DOI: 10.3969/j.issn.1004-499X.2012.01.011.
- [10] 巨圆圆,张庆明. 尖卵形弹丸侵彻加筋薄靶剩余速度的理论分析 [J]. 兵工学报, 2015, 36(S1): 126–130.
   JU Y Y, ZHANG Q M. Theoretical analysis on residual velocity of oval-nosed projectile penetrating into stiffened thin plate
   [J]. Acta Armamentarii, 2015, 36(S1): 126–130.
- [11] 徐双喜, 吴卫国, 李晓彬, 等. 截锥形弹穿甲单加筋板的破坏特性 [J]. 爆炸与冲击, 2011, 31(1): 65–71. DOI: 10.11883/1001-1455(2011)01-0062-07.
   XU S X, WU W G, LI X B, et al. Falure characteristics of a conical projectile penetrating single stiffened plate [J]. Explosion
- and Shock Waves, 2011, 31(1): 65–71. DOI: 10.11883/1001-1455(2011)01-0062-07.
- [12] NORMAM J 著. 结构冲击 [M]. 2 版. 许俊, 蒋平,译. 北京: 国防工业出版社, 2018: 72-79.
- [13] 吴子奇. 弹目结合的反舰导弹对目标舰船靶标侵彻毁伤研究 [D]. 哈尔滨: 哈尔滨工程大学, 2019.

(责任编辑 王易难)